# **JPAB**

CLIPPEDIMAGE= JP404064350A

PAT-NO: JP404064350A

DOCUMENT-IDENTIFIER: JP 04064350 A TITLE: ULTRASONIC IMAGING APPARATUS

PUBN-DATE: February 28, 1992

INVENTOR-INFORMATION:

NAME

TAKEUCHI, YASUTO

ASSIGNEE-INFORMATION:

NAME

YOKOGAWA MEDICAL SYST LTD

APPL-NO: JP02177109

APPL-DATE: July 4, 1990

INT-CL (IPC): A61B008/14; G01N029/06; G01N029/22

ABSTRACT:

PURPOSE: To obtain imaging without troubles in practice with the

COUNTRY

N/A

correction of

phase distortion by an even distribution of sound velocity by

detecting phase

errors of two signals from elements of adjacent ultrasonic

element arrays to correct delay values of the signals of the elements with the

transmitting beam former and a receiving beam former by a phase error data

obtained.

CONSTITUTION: Phase errors between elements and in distance zones are sent to a

synthetic control section 14 and a delay distribution data to the

an ultrasonic element array 4 is inputted as main control value from a delay

distribution data PROM 15 based on sound ray number information from a system

controller 12. This delay distribution is corrected reversely with a phase

error data from a local memory 11 as correction value to alter a delay for each

of the elements with a transmitting beam former 2 and receiving beam former 16.

The correction of transmitted waves is performed for a data in a zone with the

focus of an ultrasonic wave transmitted belonging thereto and the correction of

received waves is performed for a data in each zone varying the

correction value thereby enabling the creation of an imaging with a phase distortion corrected.

COPYRIGHT: (C) 1992, JPO& Japio

JP 04064350 A

FPAR:

CONSTITUTION: Phase errors between elements and in distance zones are sent to a synthetic control section 14 and a delay distribution data to the elements of an ultrasonic element array 4 is inputted as main control value from a delay distribution data PROM 15 based on sound ray number information from a system This delay distribution is corrected reversely controller 12. with a phase error data from a local memory 11 as correction value to alter a

delay for each

of the elements with a transmitting beam former 2 and receiving beam former 16.

The correction of transmitted waves is performed for a data in a zone with the

focus of an ultrasonic wave transmitted belonging thereto and the correction of

received waves is performed for a data in each zone varying the

value thereby enabling the creation of an imaging with a phase distortion corrected.

⑩日本国特許庁(IP)

⑩ 特 許 出 願 公 開

#### ⑫公開特許公報(A) $\Psi 4 - 64350$

3 Int. Cl. 5

識別記号

501

庁内整理番号

43公開 平成4年(1992)2月28日

A 61 B 29/06 G 01 N

9052-4C 6928-2 J

6928 - 2 J

審査請求 未請求 請求項の数 5 (全14頁)

超音波イメージング装置 60発明の名称

> 願 平2-177109 创特

願 平2(1990)7月4日 ❷出

康 人 @発 明 者 竹 内

東京都日野市旭が丘4丁目7番地の127 横河メデイカル

システム株式会社内

横河メデイカルシステ 勿出 頭 人

東京都日野市旭が丘4丁目7番地の127

ム株式会社

外1名 四代 理 人 弁理士 井島 藤治

> 明 細

1. 発明の名称

超音波イメージング装置

- 2. 特許請求の範囲
- (1) N個のエレメントを持つ超音波エレメント アレイ (4) の1乃至N/2組から成るk組 の任金の2個の隣接エレメントの信号を選択 して家次取り出すマルチプレクサ (6) と、 故マルチプレクサ (6) の出力信号を帯域 制限して次段以降の信号処理を容易にするた めのk組のBPF (7., 7.) と、

前紀 k 組の各 2 信号の一方の信号 (し(い)) が局部発振信号として入力され、他方の信号 (S(t))を検波する検波器(8。) と、前紀 一方の信号 (L(t))を入力させて位相を90 \* 移相する90\* 移相器(8.)と、紋90 \* 移相器 (8.) の出力信号 (L(t)) を局 部発振信号として他方の信号 (L(t))を検故 する検波器(8。)とで構成される隣接エレ メント間の信号の位相誤差を求めるk組の位

相比較器(8)と、

核位相比較器(8)の出力を、或る小区間 務分して平均比するk組の小区間積分器(9)

抜小区間積分器(9)の出力信号をディジ タル信号に変換するk組のAD変換器(10)

各隣後エレメント間の位相誤差データが、 その上位にシステムコントローラ(12)か、 らの情報による音線番号、中位にエレメント 番号、下位に音線上の区間番号に基づくアド レスにより格納されるローカルメモリ(11)

システムコントローラ (12) の制御を受 け、前記マルチプレクサ(6)、前記AD変 換器 (10) 及びローカルメモリ (11) を 制御し、前記ローカルメモリ(11)のデー タ格納のためエレメント番号と音線上の区間、 番号に基づくアドレスを与える k 組のローカ ルコントローラ(13)と、

超音波エレメントアレイ(4)の各エレメントの信号の遅延量の分布データが格納されており、各音線番号に応じた遅延量データを出力するディレー分布データPROM(15)

該ディレー分布データPROM(15)からの制御信号と前記ローカルメモリ(11)からの位相誤差データとに基づく各エレメントの信号の遅延量に対する修正信号とを受けて送波ピームフォーマ(2)と受波ピームフォーマ(16)とを制御する合成制御部(14)とを具備することを特徴とする超音波イメージング装置。

(2) 位相誤差測定時に狭帯域信号の送波波形を 発生する第1の波形発生器(33)と、

データ採取時に広帯域の送被被形を発生す る第2の被形発生器 (32)と、

誤整測定時とデータ採取時において、前記第1の被形発生器(33)の出力と前記第2の被形発生器(32)の出力を切り替えて送

とされた受信信号をテレビジョンフォーマットの信号に変換するDSC(21)は、

システムコントローラ (12) からの入力 信号によって制御されるコントローラ (65)

該コントローラ (65) の制御によりカーソル信号を発生するカーソル発生器 (61) と、

前記コントローラ(65)からの書き込み アドレスにより前記カーソル信号を格納し、 前記コントローラ(65)からの読み出しア ドレスにより前記カーソル信号を出力するカ ーソルメモリ(63)とを有するものである ことを特徴とする請求項1,2又は3記載の 超音波イメージング装置。

(5) 受被回路 (5., 5...) にTG C 信号を 供給するTG C 回路 (76) と、

受被回路 (5。) からの受信信号を受けて その信号レベルを検出するレベル検出器 (7 1) と、 波ピームフォーマ (2) に人力させる第1の スイッチ (34) と、

隣接する超音被エレメントアレイ(4)のエレメントからの2信号のうち一方を局部発振信号として他方を位相検被して受被信号が受けている位相誤差を検出し、得た位相誤差データにより送波ピームフォーマ(2)と受波ピームフォーマ(16)を制御して各エレメントの信号の遅延量を修正するための位相誤差検出部(35)と、

該位相誤差検出部 (35) の出力を位相誤 差補正送受信時とイメージング時とで切り替える第2のスイッチ (36) とを具備することを特徴とする超音被イメージング装置。

- (3)位相誤整補正送受信時に間引音線による超音被送受波を行うように送波ビームフォーマ (2)と受波ビームフォーマ(16)とを制御する制御部(51)を具備することを特徴とする超音波イメージング装置。
- (4) 受放ビームフォーマ (16) で時系列信号

受被回路 (5...) からの受信信号を受けてその信号レベルを検出するレベル検出器 (7.2) と、

前記レベル検出器(71)の出力と前記レベル検出器(72)の出力とを加算する加算器(73)と、

最大許容レベルと最小許容レベルの基準電圧を内蔵し、前記加算器(73)の出力信号と前記基準電圧とを比較してその範囲外のレベルの信号を検出し、ローカルメモリ(11)に格納されている当該信号のデータを除外させる信号を前記ローカルメモリ(11)に対して出力する判断部(74)とを具備することを特徴とする請求項1.2.3又は4記載の超音波イメージング装置。

3. 発明の詳細な説明

#### (産業上の利用分野)

本発明は医用の超音波イメージング装置に関し、 特に媒質中の非均質な波の伝播によって起こる位 相相数効果を補正するための位相級差補正送受信 を行う超音波イメージング装置に関する。 (従来の技術)

超音波イメージング装置は超音波探触子から超音波信号を被検体内に照射して、被検体内の組織や病変部から反射されてくる信号を超音波探触子で受波し、その反射信号により形成される断層像をCRTに表示して診断の用に供する装置である。(発明が解決しようとする課題)

本発明は上記の点に鑑みてなされたもので、そ

をディジタル信号に変換するk組のAD変換器と、 各隣接エレメント間の位相誤差データが、その上 位にシステムコントローラからの情報による音線 番号、中位にエレメント番号、下位に音線上の区 間番号に基づくアドレスにより格納されるローカ ルメモリと、システムコントローラの制御を受け、 前記マルチプレクサ、前記AD変換器及びローカ ルメモリを制御し、前紀ローカルメモリのデータ 格納のためエレメント番号と音線上の区間番号に 基づくアドレスを与えるk 組のローカルコントロ ーラと、超音波エレメントアレイの各エレメント の信号の遅延量の分布データが格納されており、 各音線番号に応じた遅延量データを出力するディ レー分布データPROMと、該ディレー分布デー タ P R O M からの制御信号と前記ローカルメモリ からの位相誤差データとに基づく各エレメントの 信号の遅延量に対する修正信号とを受けて送放ビ - ムフォーマと受波ピームフォーマとを制御する 合成制御部とを具備することを特徴とするもので ある。

の目的は、音速不均一分布による位相歪みを補正 して実用上支除のないイメージングを得ることの できる超音波イメージング装置を実現することに ある。

#### (課題を解決するための手段)

前記の課題を解決する本発明は、N個のエレメントを持つ超音波エレメントアレイの1 乃至 N / 2 和から成る k 和の任意の 2 個の隣接エレメントの信号を選択して逐次取り出すマルチプレクサの出力では B を 帯域を B を で を B を で を B を で を B を を B を を B を を B を を B を を B を を B を を B を を B を を B を を B を

又、第2の発明は、位相誤差測定時に狹帯域信 号の送波波形を発生する第1の波形発生器と、デ - 夕採取時に広帯域の送波波形を発生する第2の 被形発生器と、誤差測定時とデータ採取時におい て、前紀第1の波形発生器の出力と前紀第2の波 形発生器の出力を切り替えて送波ピームフォーマ に入力させる第1のスイッチと、隣接する超音波 エレメントアレイのエレメントからの2信号のう ち一方を局部発振信号として他方を位相検被して 受被信号が受けている位相誤差を検出し、得た位 相誤差データにより送放ビームフォーマと受放ビ ームフォーマを制御して各エレメントの信号の遅 延量を修正するための位相誤差検出部と、該位相 誤疫検出部の出力を位相誤差補正送受信時とイメ ージング時とで切り替える第2のスイッチとを具 備することを特徴とするものである。

更に、第3の発明は、位相級差補正送受信時に 間引音線による超音被送受波を行うように送波ビ ームフォーマと受波ビームフォーマとを制御する 制御部を具備することを特徴とするものである。 更に、第4の発明は、受破ビームフォーマで時 系列信号とされた受信信号をテレビジョンストース の発情であり、では、システムのファーン トローラと、技力は日ーラのは都により記したり、 からのはいったがある。 のはいったがある。 のはいったがある。 のはいったがある。 でもいったがある。 でもいったがある。

更に、第5の発明は、受波回路にTGC信号を供給するTGC回路と、受波回路からの受信信号を受けてその信号レベルを検出するレベル検出器と、受波回路からの受信信号を受けてその信号を受けてその信号を受けてその信号を受けてその信号を受けてその信号を受けてその信号を以上を検出するレベル検出器の出力とを加算する 準電圧を内蔵し、前記加算器の出力信号と前記基準電圧とを比較してその範囲外のレベルの信号を

のレベルを検出し、判断部に設けた基準電圧と比 校して一定の範囲のレベルを外れた区間の信号を 評価の対象から除外する。

#### (実施例)

以下、図面を参照して本発明の実施例を詳細に 説明する。

# <u> 実施例 1</u>

第1図は本発明の第1の実施例のブロック図である。図において、1は被検体に超音被を送破するための送被トリガを作る送被トリガを生回路送を生回路送を出口が発生回路送している。送している。送びているの数だけの出する。第128年には超が大きないのは、送びでは、では、128年に

検出し、ローカルメモリに格納されている当該信号のデータを除外させる信号を前記ローカルメモリに対して出力する判断部とを具備することを特徴とするものである。

#### (作用)

超音波エレメントアレイの隣接した2チャネルのエレメントで送受信を行い、受波信号のうち一方の信号を扇部発振信号として他方の信号を検波してその位相誤差を求め、位相誤差データから送受波ピームフォーマのディレー分布を補正して、ピントの合ったイメージングを行う。

又、位相誤差補正送受信時にはSN比の良好な 受信を行うため狭帯域信号を送受信する。

又、位相誤差補正送受信時にはイメージング用 送受信時に比べて間引きした音線によって送受信 オス-

更にカーソルを設けて、そのカーソル位置を操作することにより所望の部のみピントの合った画像を得る。

TGCによる感度調節後の受波回路の出力信号

レイである。第1図ではエレメントの数を128 として示してあるが、その数には限定されない。

5。は超音波エレメントアレイ4のエレメント 4。で受波されて電気信号に変換された信号が人 力され、増幅等の信号処理をする受波回路、 5... は隣接エレメント4... で受波された信号 の処理をする受波回路である。ここでは128個 の受被回路のうちち。とち。・・・の2回路のみを示 してある。6は128個の受波回路のうち隣り合 う2個の受波回路からの信号を選択して出力する マルチプレクサで、その2出力はBPF7。,B PF7。により帯域遮波されて位相比較器8に入 力される。位相比較器8はBPF7。の出力を参 照信号としてBPF7。の出力信号と比較して位 相検波する。9は被制定エレメントの1送波に対 する受波の全区間において、その反射波の全区間 を小区間に分離して各小区間毎に積分する小区間 積分器である。小区間積分器9の出力の位相誤差 データはAD変換器10でディジタル信号に変換 された後、ローカルメモリ11に一時記憶のため

に格納される。ローカルメモリ11の割り付けアドレスは、上位は音線番号、中位はエレメント番号、下位は音線上の区間番号となり、音線番号はシステムコントローラ12から与えられ、それ以下の番号はローカルコントローラ13はエレメント番号をマルチプレクサ6にも与えている。

14はローカルメモリ11からの位相誤差データが修正量として入力され、又、各音線のディレー分布データが格納されているディレー分布データ PROM15の出力が主制御量として入力ったれている合成判断部である。ディレー分布データ PROM15にはシステムコントローラ12からでは、アイレー分布データを出力している。 合成制御部14は、ディレー分布データ PROM15からのディレー分布データが、ローカルメモリ11からのディレー分布データが、ローカルメモリ11からのが、ローカルメモリ111からの対象をデータで逆向きに補正されたデータを送びニムフォーマ16は、128

超音波エレメントアレイ4のエレメント4。。 4 ... を励振し、超音波信号を送波させる。被検 体内から反射して戻ってきた超音波は、超音波エ レメント4。,4。。」で受波され、電気信号に変 換されて、受放回路ちょ、ちょいに入力される。 この信号は受波回路5。, 5。, で増幅されてマ ルチプレクサ6と受波ピームフォーマ16に大力 される。マルチプレグサ6は128:2のチャネ ル変換を行って受波回路5。,5。・・。からの信号 を出力する。マルチプレクサ6の出力のうち受放 回路5。の出力信号S。はBPF7。で建設され て位相比較器8に入力され、受波回路5 ... の出 力信号S。はBPF7。で建波されて位相比較器 8に入力される。ここで、位相比較器8の細部を 第2図に示す。図において、第1図と同一の部分 には間一の符号を付してある。図中、8。はフィ ルタフ、の出力信号のうち位相比較器8・に入力 される信号の位相を90。遅らせる90。移相器 である。フィルタフ、の出力信号L(t)は検紋 器8。の局部兇振信号として入力されて、フィル

個の受被回路(5」~5 124)の出力信号が入力され、合成制御部14からの制御信号により各エレメントからの信号に対する遅延量が与えられて、受信信号の整相加算を行い、シリアル信号に変換して出力する。

受波ピームフォーマ16で整相加算されたデータは、エコーフィルタ17で余分な信号を除去され、対数増幅器18で圧縮増幅され、検波回路19で検波され、ビデオ増幅器20で増幅された後DSC21は入力される。DSC21は入力される信号をテレビジョンフォーマットの信号に変換して表示装置22で表示させる。

次に上記のように構成された実施例の動作を説明する。送波トリガ発生回路1はシステムコントローラ12の制御により送波トリガを発生して出力する。送波ピームフォーマ2は送波トリガを受けて128チャネルの信号を形成する。このチャネルのうちnチャネルとn+1チャネルについて説明する。送波ピームフォーマ2の出力は送波回路3。と送波回路3・・・で増幅等の処理をされて、

タ7.の出力信号S(t)を位相検波する。又、同時に90°移相器8.で90°移相された信号しては、検波器8.に局部発振信号として入力されて、フィルタ7.からの入力信号S(t)を検波する。以上の信号入力から検波器8.の出力信号は次式のようになる。

$$S(t) = A(t) \cos(\omega_0 + \phi_0) t$$

$$L(t) = A(t) \cos (\omega_0 + \phi_1) t$$

位相検波後平滑化した信号出力は

$$\overline{S(t)L(t)} = \frac{1}{2}A(t)^2 \cos(\phi_1 - \phi_0)t\cdots (1)$$

検波器8.の出力信号は

$$S(t) - A(t) \cos (\omega_0 + \phi_0) t$$

L. (t) - A(t) cos (
$$\omega_0 + \phi_1 - 90^\circ$$
) t

位相検波後平滑化した信号出力は

$$\frac{1}{S(t)L_r(t)} = \frac{1}{2}A(t)^2 \cos(\phi_1 - \phi_0 - 90^\circ)t$$

$$-\frac{1}{2}A(t)^{2}\sin(\phi_{1}-\phi_{0})\cdots(2)$$

位相比較器8の2個の位相誤差出力は、小区間積分器9で積分され、AD変換器10でディジタル信号に変換された後、ローカルメモリ11に入力される。ローカルメモリ11にはシステムコントローラ12から音線番号情報が入力されていて、音線番号情報に対応した位相誤差データが一時記憶される。この位相誤差データは次式に示す通りである。

(1) 式、(2) 式から

$$\frac{\overline{S(t) L_{\bullet}(t)}}{\overline{S(t) L_{\bullet}(t)}} = \tan(\phi_1 - \phi_0)$$

$$\therefore \phi_1 - \phi_0 = \tan^{-1} \left\{ \frac{\overline{S(t) L_*(t)}}{\overline{S(t) L_*(t)}} \right\}$$

ローカルメモリ11に蓄えられ平均化された各 音線毎の、各エレメント間の、そして各距離ソー

例を示したが、位相比較器8の個数をk個(1~ ksn/2)とし、このk個の位相比較器8を切り替え使用することにより、1万位角について (n/k)回の送波でデータを取り終えることが できる。

上記の説明のように隣接エレメント毎の信号を取り出し、一方を局部発振信号として他方を位相 検波し、隣接エレメントの信号間の位相誤整を求 めて、その位相誤差データにより各エレメントの 信号の位相補正を行うことにより、全面にピント が合うようになる。

尚、本発明は上記実施例に限定されるものではない。

- (イ) 実施例では、送波及び受波に対して修正を 行ったが、送波又は受波のみに対して行って も良い。
- (ロ) 超音波エレメントアレイのアレイ構造が2 次元アレイ、不等間隔アレイ、曲面アレイ等 各種のアレイにも適用できる。
- (ハ) 受波のダイナミックフィルタもしくは周波

ンにおける位相訳整は合成細御部14に送られる。 合成制御部14にはシステムコントローラ12か らの音線番号情報に基づきディレー分布データP ROM15にプログラムされた、音線を形成する 超音波エレメントアレイ4の各エレメントへの光 延分布データがディレー分布データPROM15 から主制御量として入力されているが、この遅延 分布データをローカルメモリ11からの位相訳差 データを修正量として逆向きに補正して、送被ビ ームフォーマ2及び受波ピームフォーマ16によ る各エレメント毎の遅延量を変更する。この補正 は、例えば、他のエレメントよりもピームステア リングと同じくフォーカシングのための制御デー タの理論値と比べて x ns遅いエレメントは、送波 も母波も逆にxns早くしてやるものである。送波 の補正は、送彼された超音波の焦点が該当するゾ ーンのデータで行い、受波の楠正は、各ゾーン毎 にそのソーンのデータで修正量を変えて行う。

以上説明した位相誤差検出において、位相比較 器 8 が 1 個で 2 つのエレメントの信号を処理する

数分割受信手法、送波のゾーン別の周波数分割送波手法(焦点の異なるゾーンにおいて)、 又はFMチャープ波、位相変調波による送受信の場合にも適用可能である。

(二) 或る深さの点をターゲットの有る点として、 パルスエコー方式で得た修正データを用いて CW送受信の場合の補正データとして用いる ことができる。

# 実施例 2

第3図は本発明の第2の実施例のブロック図である。図において、第1図と同等の部分には同一の符号を付してある。パルス幅が短幅で、従って広帯域のままの状態で行う第1図の方式では各エレメントの受放信号のSN比が、中~遠距離部分で悪化し、各エレメント間の位相差検出が困難になるため、本実施例は、中~遠距離でもエレメント間の位相差検出が、延いては、その理想状態からのずれの検出ができるだけ差無く行えるようにするものである。

図中、31は連続波である搬送波を発生する搬

送波弥振器で、波形発生器ョ32と波形発生器も 33とにその出力信号を供給する。波形発生器 a 32は搬送放発振器31からの信号の周波数でパ ルス幅の短い信号を発生している。波形発生器b 33は同じく搬送波発振器31の信号を受けて同 一周波数のパルス幅の長いパルスを発生している。 34はa接点に波形発生器a32の出力が人力さ れ、b接点に波形発生器b33の出力が入力され ており、動接点cからの出力が送波ピームフォー マ2に入力されるスイッチaである。35は第1 図のマルチプレクサ6からローカルメモリ11に 至る迄の回路が含まれている位相誤差検出部であ る。36は位置誤差検出郎35で検出された位相 誤差をスイッチa34と連動して切り替えるスイ ッチbで、動接点cに入力された位相誤差データ をa接点かb接点に切り替えて、位相誤差検出部 35にフィードバックする。37は受波ビームフ オーマ16で整相加算された出力信号を処理する 受波信号処理部で、第1図の実施例のエコーフィ ルタ17からDSC21までの回路を含んでいる。

次に、上記のように構成された実施例の原理を 説明する。動作は第1図の実施例と異なる点につ いてのみ説明する。イメージングのためのデータ 採取においては、距離分解能を良くする必要もあ り、広帯域の信号即ちパルス幅の小さい尖鋭な信 号が必要であるが、位相誤差補正用のデータ採取 では場所による位相誤差の変化は甚だしくないの で、狭帯域の信号即ちパルス幅の大きな信号を送 受波しても位相誤差の補正に関する限り支障はな い。従って、本実施例では、位相誤差補正用デー 夕採取時には波形発生器b33の長幅パルスを送 り、そのデータに基づいて送受波ピームフォーマ の遅延量を加減する。イメージングデータ採取時 には波形発生器a32から短幅パルスを出力して、 高分解能のデータを取るものである。このように すれば位相誤差補正データ採取時にはSN比の良 好なデータを得ることができる。

この回路において、初めは、スイッチ a 3 4、スイッチ b 3 6 を共に b 接点側に入れておく。波形発生器 b 3 3 の長幅パルスがスイッチ a 3 4 の

b接点を通って超音波エレメントアレイ4のエレ メント4。、エレメント4。。」から送彼される。 受波信号は、受波回路5。, 5。1, を軽て位相誤 差検出部35で位相誤差を検出されて、スイッチ b 36のb接点から再び位相誤差検出部35を経 て送波ピームフォーマ 2 と受波ピームフォーマ1 6に入力され、その遅延量データを変更して位相 誤差を補正する。その後、スイッチa34、スイ ッチb36の動接点cの接続を接点aに切り替え て、イメージング用の広帯域信号である波形発生 器a32からの出力を送波ピームフォーマ2に送 り出し、送波回路3。、3。・、を軽で超音波エレ メントアレイ4から送り出す。このように位相誤 差補正のためにはパルス幅の広い狭帯域の信号を 送信して空中分解能を観性にしてSN比の良好な 受信を行い、エレメント間の位相誤差検出を恙無 く行わせる。第3図の回路は、このように位相誤 差補正送受信時と、イメージング用送受信時との 送信波形を変えることにより、位相誤差測定をS N比の良好な状態で行うものである。この回路の

動作は、第1図の回路の動作とは、送波波形を異なる波形を切り替え使用する以外は変わりは無いので、説明を省略する。

上記の方法は送波形を位相誤差補に送受信時とイメージング時とで変えたが、位和思差補に送受信託送受信託が、位和以上を被しているので変えたが、位別と、ないので変えたが、位別と、ないのである。図におしても良い。第4図である。図におしても良い。がは、第3回と同様のである。図におしてのである。図中、41は受破回りのである。図中、41はでは、第3回をはないのである。このでは、41はでは、第3のでは、42は位ののでは、42は位ののでは、42は位ののでは、42は位ののでは、42は位ののでは、42は位ののでは、42は位ののでは、42は位のでは、42は位のでは、42は位のでは、42は位のでは、42は位のでは、42は位のでは、42は位のでは、42は位のでは、42は位のでは、42は位のでは、42は位のでは、42は位のでは、42は位のでは、42は位のでは、42は位のでは、42は位のでは、42は位のでは、42は位のでは、42は位のは、42は位のでは、42は位のは、42は位

送信信号がFMチャーブ信号の場合、あまりチャーブの周波数スイーブの幅が広遇ぎると位相訳 登を求めることが困難になる。フェーズコードの

場合でもそのチップレートが速すぎると、つまり 広帯域にしすぎると間様な現象を生ずる。この場 合、位相誤差補正用には第5図に示す構成の回路 を用いると良い。この回路は1(ピット/サンプ ル) × 5 (サンプル) の相互相関器で、ここで用 いられるクロックは超音波送受信の時間関係とは 全く独立であっても差支えない。むしろ独立の方 が干渉が無くて好ましい。図において、第1図と 同等の部分には同一の符号を付してある。図中、 43は受波回路5。の出力のエコー信号をサンプ リングして2値化するサンプラ、44は受波回路 5 \*\*\* の出力のエコー信号をサンプリングして2 値化するサンプラである。45はサンプラ43の 出力の2値信号を蓄積してクロック毎に右方向に 順送りする5段構成のシフトレジスタ、46はサ ンプラ44の出力の2値信号を順送りに蓄積する 3段構成のシフトレジスタである。47はシフト レジスタ45の5段構成の各段のデータと、シフ トレジスタ46の最終段のデータとが一致したと きのみ1とする47..47..47.,47.

に変換して時間差判断部50においてその相互相 関に関する判断を行う。このようにすることによ り、入力受破信号に位相誤差が無く、一様なデー 夕であれば、その波形は対称に変化するが、位相 誤差があれば非対称となることから位相誤差を測 定することができる。送波波形の帯域幅が非常に 広い場合、このようにして各ピット毎に比較する ことにより、その位相誤差を知ることができる。

# 実施例 <u>3</u>

第6図は本発明の第3の実施例の要部を示す回 路図である。図において、第1図と同等の部分に は同一の符号を付してある。図中、51は制御部 で、これは送波ピームフォーマ2と受波ピームフォーマ16を制御して、位相誤差補正送受信を行 う時は音線を間引いて選択された少数の音線につ いてのみ送受波を行い、イメージングの時にはす べてのあるいは殆どすべての音線について送受波 を行う。

又、粗い音速分布地図を作ってイメージング用 送受信時には先に得た音速分布図に補嗣データを 及び47。の5個の回路で構成されている排他的 論理和否定回路(以下論理回路という)で、シフトレジスタ45の各段のデータと、シフトレジスタ46の最終段のデータが各構成論理回路47。 ~47。に入力されている。48は論理回路47。の出力データを累積積分してアナログ化するアナログ程分器で、48。、48。、48。 及び48。の5個の積分器で構成されている。4 りはアナログ積分器48。~48。を逐次切り出た。 ないまり隣接エレメント間の位相のずれを判断する 時間差判断部である。

上記の回路では、受波回路5。の出力がサンプラ43でサンプリングされ、その出力の2値化信号がシフトレジスタ45に顧送りにされて蓄えられた5段のデータと受波回路5・・・の出力がサンプラ44でサンプリングされ2値化された信号がシフトレジスタ46に蓄えられた3段目の最終及のデータとの相互相関を論理回路47で求め、アナログ積分器48で積分した後、ディジタル信号

人れてBモード用の音速分布図を作る。

位相誤差補正用データを用いて Bモード用に施 関する方法として C T 的手法を用いてもよい。

又、心柏を基準として心柏の位相毎にデータを 取り、位相毎に前回の同位相のときに得た補正デ ータを用いるようにすることもできる。

更に、以前に得た音速分布地図を最新のBモード像(無修正のデータでもよい)と照合して、歪みの修正、例えばパターンマッチング法等を用いて行う。この方法を行うのには、Bモード像の動きを検出して併用する。

# 実施例\_4

第7図は本発明の第4の実施例のブロック図である。この実施例では表示装置の画面全体に表示される画像のピントを合わせるのではなく、所要の局部とその調辺のみにピントを合わせるようにするものである。第7図はこの実施例のDSC21の細部ブロック図である。図において、第1図と同等の部分には同一の符号を付してある。図中、60はエコー信号をディジタル信号に変換するA

D変換器、61はカーソル信号を発生するカーソル発生器である。62はエコー信号のデータを格納する画像メモリ、63はカーソル発生器61からのカーソル信号を格納するオーバーレイイ用のカーソルメモリである。64は画像メモリ62をアナロンドローラ12の制御によりカーソル発生器61、画像メモリ62、カーソルメモリ63、DA変換器64等を制御するコントローラである。

次に、上記のように構成された実施例の動作を 説明する。DSC21に入力されたエコー信号は AD変換器60でディジタル信号に変換され、コントローラ65からの書き込みアドレスにより画像メモリ62に書き込まれる。又、入力装置(回回示せず)からの指令によりシステムコントローラ65を制御してカーソルデータを発生させる。これを置によりカーソル位置を移動させる指示を

を求め、イメージング用送受信時において、ファンピーム送信下のマルチピーム受信をする場合に必要な位置のみピントの合った画像を得ることができる。

#### 実施例 5

第8図は第5の実施例のブロック図である。図において、第1図、第2図と同等の部分には同一の符号を付してある。図中、71は受波回路5。の出力を検波器8。による検波前にそのレベルを 検出するレベル検出器、72は受波回路5・・・・の出力のレベルを検出するレベル検出器である。73はレベル検出器71とレベル検出器72の出力を加算する加算器で、その出力のレベルを判断部74で判断する。75は受波回路5。、5・・・にTGC電圧を与えるTGC回路である。

次に上記のように構成された実施例の動作を説明する。位相誤差補正用送受信時において、受波回路5。の出力信号は検波器8。に入力され、受波回路5。1、の出力信号は90°位相器8。で位

与えると、コントローラ65はシステムコントローラ12の制御により、その指示に基づく書き込み位置を変えて、カーソルを移動させる。システムコントローラ12はカーソルの移動と共に送破ビームフォーマ2と受破ビームフォーマ16を制御して、位相誤整補正送受信時にはカーソルの方向にのみ送受信を行わせる。

以上説明したように本実施例によれば、カーソルにより画面上の所望の像のピントを合わせることができる。このようにすることにより、例えば、管壁のクラッタをリファレンスとしてドプラシフトのある所を指定することができる。又、上紀の局部を方位角(8, 4)及び距離(z)の空間に適当に分布させて、全体として大略万遇なく検査対象空間又はその必要部分空間をカバーするようにすることができる。

更に位相誤差補正送受信時には、イメージング 用送受信時よりも鋭い送波フォーカスの超音波信 号を用いて、カーソルで示された領域の位相誤差

相を90。遅らせられて検波器8.に入力される。 検波器8.は前者の信号と後者の信号を局部免振 信号として検波し、ローカルメモリ11に格納す る。更に、受波回路5。の出力はレベル検出器7 1に入力され、受波回路5... の出力はレベル検 出器72に入力されて、その信号レベルが検出さ れる。レベル検出器71で検出されたレベル信号 とレベル検出器72で検出されたレベル信号は加 算器73で加算され、判断部74に入力される。 判断部74には最大レベルと最小レベルの基準電 圧が内蔵されていて、その範囲外の信号は除外す るものと判断され、ローカルメモリ11に格納さ れたデータから除外される。尚、レベル検出にお いて、受放回路5。.5。・,にTGC回路76か らTGC信号を与えて、裸さに基づく信号レベル の大きさの変動の影響を除去しておく。

本実施例によれば先ず主としてノイズを主成分 とするような低レベルの信号が位相誤差の検出作 葉を撹乱することが防止される。又本実施例によ れば鉄面反射の性質を強く有する高レベルの反射 額が近隣の音線が送受信される場合にまで十分強い反射波を与え、その本来観測すべき自己の音線上の反射波を消してしまうような形式の誤りの発生が防止される。

#### (発明の効果)

以上詳細に説明したように本発明によれば、媒体における音速の不均一分布に基づく位相歪みの補正されたイメージングができるようになり、実用上の効果は大きい。

#### 4. 図面の簡単な説明

第1図は本発明の第1の実施例のブロック図、 第2図は第1図の実施例の位相比較器の詳細図、 第3図は本発明の第2の実施例のブロック図、 第4図は受波信号回路を狭帯化した回路の一例 を示す図、

第5図は送波波形が広帯域過ぎる場合の位相誤 差を求める回路の図、

第6図は本発明の第3の実施例のブロック図、 第7図は本発明の第4の実施例のブロック図、 第8図は本発明の第5の実施例のブロック図で

71. 72…レベル検出器

7 3 … 加算器

74…判断部

76…TGC回路

特許出願人 横河メディカルシステム株式会社 代理人 弁理士 井島 藤 治 外1名 ある。

1 …送波トリガ発生回路

2…送波ピームフォーマ

3 . . 3 . . . . . . . 送波回路

4…超音波エレメントアレイ

6…マルチプレクサ 8…位相比較器

8. ... 90 \* 移相器 8. .. 8 . ... 検波器

9…小区間積分器 11…ローカルメモリ

12…システムコントローラ

13…ローカルコントローラ

14…合成制御部

15…ディレー分布データRPOM

16…受被ピームフォーマ

32…波形発生器 a 33…波形発生器 b

34…スイッチa 35…位相誤差検出部

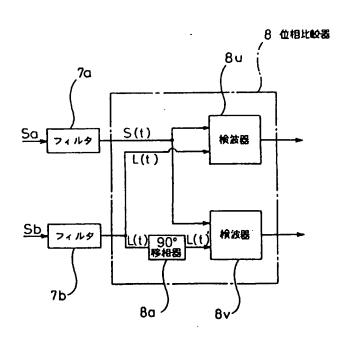
36…スイッチb 37…受波信号処理部

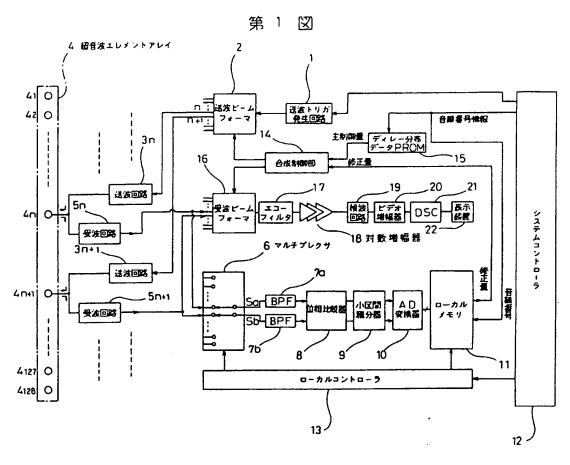
5 1 … 制御部 6 1 … カーソル発生器

62…画像メモリ 63…カーソルメモリ

65…コントローラ

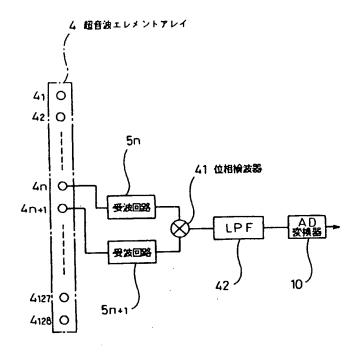
# 第 2 図



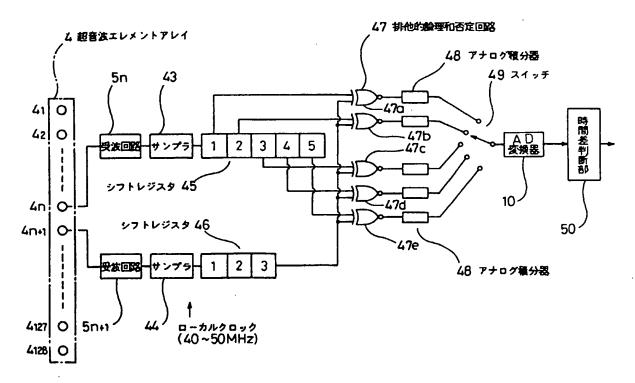


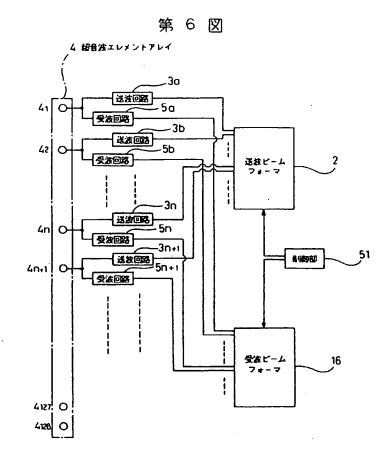
第 3 図 4 組合波エレメントアレイ 34 21750 32 放形発生器 Q 41 0 ~ 42 0 b フォーマ 33 波形発生器 b 16  $m\sim\sim$ 进法回路 受法ピール 受波信号处理部 表示装置 受波回路 36 スイッチ - 5n 送波回路 0 40+1 31 搬送法免证器 g c 位相無差検出部 受法回路 **3**5 4127 0 4128 0

第 4 図

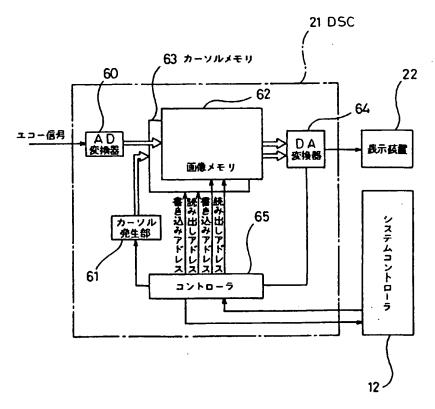


第 5 図





第 7 図



# 第 8 図

